

53631

Te

H79a

1974

C.2

**BIBLIOTECA
DE LA
UNIVERSIDAD DEL VALLE DE GUATEMALA**

DEDICACION

Este es un trabajo que tiene como finalidad, terminar con una carrera. Pero el motivo principal es estar cada vez mas cerca de la producción matemática. -

Hablar de producción es hablar de libertad. Nuestro país será libre solamente cuando se transforme de consumidor de cultura, tecnología y ciencia en un genuino productor

Es pues mi deseo que en Guatemala, haya pronto un gran desarrollo científico.

En síntesis esta dedicada a nuestra nación; GUATEMALA.

BIBLIOTECA
DE LA
UNIVERSIDAD DEL VALLE DE GUATEMALA



INDICE

	Introducción	Pag. 1
§ 0	Preliminares	2
§ 1	Definiciones	8
§ 2	Campo de Vectores Inducido por Un Grupo con Un Parámetro.	10
§ 3	Grupo con un parámetro generado por un Campo de Vectores.	14
§ 4	Interpretación Geométrica de $[\xi, \eta]$	17
§ 5	Campos de Vectores Diferenciables	24
	Bibliografía	27

INTRODUCCION

Haremos un estudio de los grupos locales con un parámetro de difeomorfismos y su relación con los campos de vectores en una $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X , separada

Para ello comenzamos con un párrafo que plantea las definiciones y condiciones más útiles aquí, tomados del curso de Geometría Diferencial

Luego damos las definiciones de grupo y grupo local para luego hacer la comparación de grupo con un parámetro con campo de vectores, también de campo de vectores a grupo local con un parámetro. El § 4 da una idea geométrica del producto interior de dos campos de vectores. Para rematar con el § 5 que nos da las condiciones necesarias y suficientes para que el campo de vectores sea diferenciable.

Guatemala Febrero 1974

2.0

PRELIMINARES

0.1

ESTRUCTURA DE VARIEDAD.

En el presente trabajo se consideraran estructuras de variedad C^∞ diferenciables de dimensi3n "n" en un espacio Hausdorff X .

0.2

CAMPO DE VECTORES.

Sea X una $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -variedad y TX su fibrado vectorial. Llamamos campo de vectores a toda aplicaci3n

$$\xi: X \longrightarrow TX$$

$$a \longmapsto \xi_a \in T_a X$$

0.2.1 Nota.

ξ es una secci3n relativa a las proyecciones.

Esto es:

$$p: TX \longrightarrow X$$

$$T_a X \longmapsto a$$

$$\therefore p \circ \xi = \text{id}_X$$

0.3 SISTEMA DE COORDENADAS LOCALES

Sea (U_i, ϕ_i) una carta de un atlas A para la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -variedad X

El sistema de funciones $x^1 \circ \phi_i, \dots, x^n \circ \phi_i$ definido en U_i es llamado un sistema de coordenadas locales. Con

$$\begin{aligned} x^i: U &\longrightarrow \mathbb{R}, & \text{la } i\text{-ésima función} \\ & & \text{coordenada.} \\ y &\longmapsto y^i \end{aligned}$$

0.3.1 Nota:

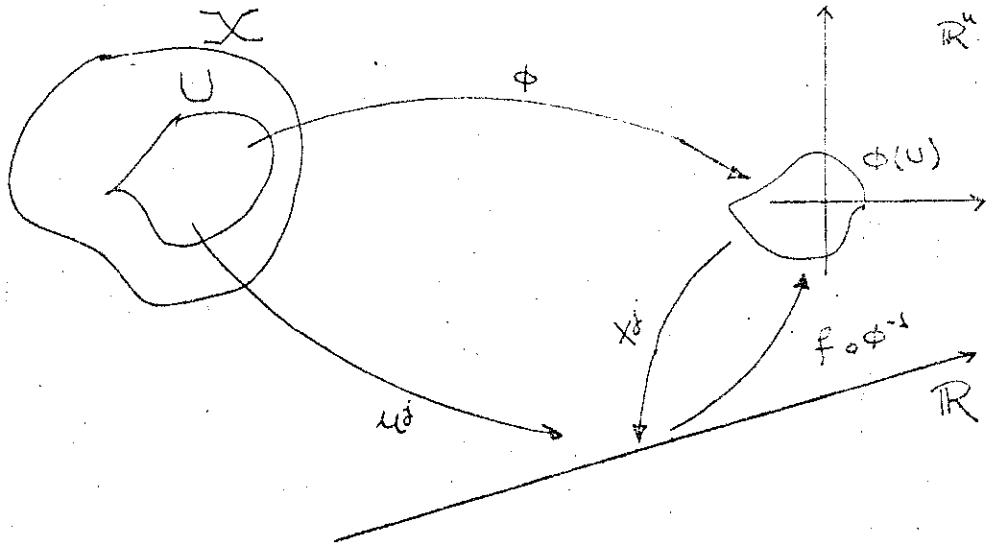
En términos de un sistema de coordenadas locales u^1, \dots, u^n , un campo de vectores ξ puede expresarse por:

$$\xi = \sum_{j=1}^n \xi_j \left(\frac{\partial}{\partial u^j} \right)$$

donde ξ_j son funciones, definidas en una vecindad del sistema de coordenadas, llamadas las componentes de ξ con respecto a u^1, \dots, u^n .
donde

$$u^j = x^j \circ \phi \quad \text{y sea } f: U \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$\xi_j(x) = \xi_j(x^j(a))$$



Entonces

$$\frac{\delta}{\delta u^i} : U \longrightarrow TX$$

$$a \longmapsto \left(\frac{\delta}{\delta u^i}\right)_a$$

Y

$$\left(\frac{\delta}{\delta u^i}\right)_a : C_\infty(U) \longrightarrow C_\infty(U)$$

$$f \longmapsto \frac{\delta}{\delta x^i} (f \circ \phi^{-1})$$

0.4 CURVA

Una curva es una aplicación diferenciable

$$c: I \longrightarrow X, \text{ con } I \subset \mathbb{R}$$

0.5 CURVA INTEGRAL

Sea ξ un campo de vectores en una $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X .

Una curva $x: t \mapsto x(t) \in X$ se llama curva integral de ξ si, para cada valor del parámetro t_0 el vector $\xi_{x(t_0)}$ es tangente a la curva $x: t \mapsto x(t)$ en $x(t_0)$.

0.5.1 PROPOSICIONES

Para cada punto p_0 de X , existe una única curva integral $x: t \mapsto x(t)$ de ξ definida por $|t| < \epsilon$ para algún $\epsilon > 0$, tal que $p_0 = x(0)$

En efecto:

Sea u^1, \dots, u^n un sistema de coordenadas locales en una vecindad U de p_0 y sea

$$\xi = \sum_{j=1}^n \xi_j \left(\frac{\partial}{\partial u^j} \right) \text{ en } U$$

Entonces una curva integral de ξ es una solución

del siguiente sistema de ecuaciones diferenciales

$$\frac{du^j}{dt} = \xi_j(u^1(t), \dots, u^n(t)), \quad j=1, \dots, n$$

Con lo cual la existencia y unicidad están garantizadas por el teorema de existencia y unicidad de las ecuaciones diferenciales lineales, el cual enunciamos a continuación

0.6

TEOREMA DE EXISTENCIA Y UNICIDAD DE UN SISTEMA DE ECUACIONES DIFERENCIALES LINEALES ORDINARIAS

Sea $f(t, y, a)$ una familia de "n" funciones definidas en $|t| < \delta$ y $(y, a) \in D$, donde D es un abierto de \mathbb{R}^{n+m} . Si $f(t, y, a)$ es continua en t y diferenciable de clase C_1 en y , entonces existe una única familia $\phi(t, y, a)$ de "n" funciones definidas en $|t| < \delta'$ y $(y, a) \in D'$ donde $0 < \delta' < \delta$ y D' es un abierto de D , tal que:

- 1) $\phi(t, y, a)$ es diferenciable de clase C_1 en t y en y
- 2)
$$\frac{d\phi(t, y, a)}{dt} = f(t, \phi(t, y, a), a)$$
- 3) $\phi(0, y, a) = y$

$$\begin{aligned} \text{con } y &= (y^1, \dots, y^m), & \eta &= (\eta^1, \dots, \eta^n) \\ f &= (f^1, \dots, f^n), & \phi &= (\phi^1, \dots, \phi^n) \\ z &= (z^1, \dots, z^m) \end{aligned}$$

Para la demostración cf (1) y (2)

0.7 APLICACION TANGENTE.

Dada una aplicación f de una variedad X en otra Variedad Y , la aplicación tangente de f en p_0 es la aplicación lineal Tf de $T_{p_0}(X)$ en $T_{f(p_0)}(Y)$ definida como sigue: Para cada $\xi \in T_{p_0}(X)$, escogemos una curva $x: t \mapsto x(t)$ en X tal que ξ_p sea el vector tangente de $x: t \mapsto x(t)$ en $p = x(t_0)$, entonces $Tf(\xi)_p$ es el vector a la curva $f(x(t))$ y $f(p) = f(x(t_0))$.

Se sigue que si g es una función diferenciable en una vecindad de $f(p)$, entonces

$$(Tf(\xi))_g = \xi(g \circ f)$$

0.8 RELATIVAMENTE COMPACTO

Un subconjunto en un espacio topológico X se dice que es relativamente compacto en X si la cerradura es compacta. Cf (3)

2.1

DEFINICIONES

1.1

GRUPO CON UN PARAMETRO

Sea X una $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad Hausdorff.
Un grupo con un parámetro de difeomorfismos de X es una aplicación

$$\Phi: \mathbb{R} \times X \longrightarrow X$$

$$(t, p) \longmapsto \phi_t(p) \in X$$

que satisface las condiciones siguientes:

1) $\forall t \in \mathbb{R}$, ϕ_t es un difeomorfismo de X en X

2) $\forall s, t \in \mathbb{R}$, $p \in X$, $\phi_{t+s}(p) = \phi_t(\phi_s(p))$

1.1.1

Nota

De aquí ϕ_0 es la aplicación identidad en X .

1.1.2

GRUPO LOCAL CON UN PARAMETRO

Sea I_ε el intervalo abierto $]-\varepsilon, \varepsilon[\subset \mathbb{R}$ y
 U un conjunto abierto de X .

Un grupo local con un parámetro de difeomorfismos, es una aplicación de $I_\varepsilon \times U$ en X , que satisface las condiciones siguientes:

1) $\forall t \in I_\varepsilon$, $\phi_t: p \longmapsto \phi_t(p)$ es un difeomorfismo de U sobre el abierto $\phi_t(U) \in X$

2) Si $t, s, t+s \in I_\varepsilon$ y si $p, \phi_s(p) \in U$ entonces:

$$\phi_{t+s}(p) = \phi_t(\phi_s(p))$$

2.2

CAMPO DE VECTORES INDUCIDO POR UN
GRUPO CON UN PARAMETRO

2.1

PROPOSICION:

Todo grupo con un parametro de difeomorfismos ϕ_t de X induce un campo de vectores ξ sobre la variedad X .

DEMOSTRACION:

$\forall p \in X, \xi_p$ Es el vector tangente a la curva $\lambda(t) = \phi_t(p)$ y $p = \phi_0(p)$, Aplicando (0.5.1) tenemos que $\phi_t(p)$ es una curva integral de ξ en p .

2.3

GRUPO CON UN PARAMETRO GENERADO POR UN CAMPO DE VECTORES ξ DE X

3.1

PROPOSICION

Sea ξ un campo de vectores en una variedad X , para cada punto $p_0 \in X$, existe una vecindad U de p_0 , un número $\varepsilon > 0$ y un grupo local con un parámetro de difeomorfismos $\phi_t: U \rightarrow X$, $t \in I_\varepsilon$, que es el inducido por el campo ξ .

DEMOSTRACION:

Sea u^1, \dots, u^n un sistema de coordenadas locales en una vecindad W de p_0 , tal que

$$u^1(p_0) = \dots = u^n(p_0) = 0 \quad \text{Ver (0.3)}$$

Sea $\xi = \sum_i \xi_i(u^1, \dots, u^n) \left(\frac{\partial}{\partial u^i} \right)$ en W

Consideremos el siguiente sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias

$$\frac{df^i}{dt} = \xi_i(f^1(t), \dots, f^n(t)), \quad i=1, \dots, n$$

con $f^1(t), \dots, f^n(t)$ funciones desconocidas.

Por el teorema de existencia y unicidad para un sistema de ecuaciones diferenciales lineales ordinarias (Ver (0.6)).

Existe un único conjunto de funciones $f^1(t, u), \dots, f^n(t, u)$ definidos para $u = (u^1, \dots, u^n)$ con $|u^i| < \delta_i$ y para $|t| < \varepsilon$ que forman una solución de la ecuación diferencial para cada u fijo y satisface las condiciones iniciales $f^i(0, u) = u^i$.

Hacemos $\phi_t(u) = (f^1(t, u), \dots, f^n(t, u))$ para $|t| < \varepsilon$, y u en $U_1 = \{u; |u^i| < \delta_i\}$. Si $|t|, |s|, |t+s|$ son menores que ε y $u, \phi_s(u)$ están en U_1 , entonces las funciones $g^i(t) = f^i(t+s, u)$ son solución de la ecuación diferencial con las condiciones iniciales $g^i(0) = f^i(s, u)$. Por la unicidad de la solución, tenemos que $g^i(t) = f^i(t, \phi_s(u))$ esto prueba que $\phi_t(\phi_s(u)) = \phi_{t+s}(u)$.

Como ϕ_0 es la aplicación identidad de U_1 , existen $\delta > 0$ y $\varepsilon > 0$, tal que para $U = \{u; |u^i| < \delta\}$, $\phi_t(u)$ contenido en U_1 , si $|t| < \varepsilon$, tenemos $\phi_t(\phi_{-t}(u)) = \phi_{-t}(\phi_t(u)) = \phi_0(u) = u$ $\forall u \in U$, y $|t| < \varepsilon$.

Como la aplicación identidad es diferenciable y además la conmutatividad por la adición de reales (ya que $\phi_t(\phi_{-t}(u)) = \phi_{t+(-t)}(u)$) nos prueba que ϕ_t es un difeomorfismo de U para $|t| < \varepsilon$.

Así ϕ_t es un grupo local con un parámetro de difeomorfismos, definido en $I_\varepsilon \times U$. Ahora, por la construcción, ϕ_t es el inducido por el campo de vectores ξ en X .

3.1.1 Nota.

En la demostración anterior, se prueba que dos grupos locales con un parámetro de difeomorfismos ϕ_t y χ_t definidos en $I \times U$ inducidos por el mismo campo de vectores ξ , coinciden, esto por la unicidad de (0.6).

3.1.2 En particular dos curvas integrales definidas sobre un mismo intervalo I de \mathbb{R} son iguales si ellos presentan el mismo valor en un punto de I .
En efecto sean x, y dos curvas integrales de ξ

$$x: I \longrightarrow X \quad \text{y} \quad y: I \longrightarrow X$$

Sea $k \in I$ tal que $x(k) = y(k)$, entonces el vector $\xi_{x(k)} = \xi_{y(k)}$ es tangente a la curva

$$x: I \longrightarrow X \quad \text{y} \quad \text{también a} \quad y: I \longrightarrow X, \text{ lo}$$

qual es imposible por (0.5.1), entonces las curvas coinciden.

3.2 CAMPO DE VECTORES COMPLETO

Sabemos que un campo de vectores ξ en X , genera un grupo local con un parámetro. Ahora

3.2.1 DEFINICION

Si ξ campo de vectores en X , genera un grupo con un parámetro se dice que es completo.

3.3 CONDICIONES TOPOLOGICAS DE X , PARA QUE ξ SEA UN CAMPO DE VECTORES COMPLETO.

3.3.1 PROPOSICION :

En una variedad diferenciable X , compacta, cada campo de vectores ξ es completo.

DEMOSTRACION

$\forall p \in X$, sea $U(p)$ una vecindad de p y $\varepsilon(p)$ un número positivo, tal que el campo de vectores genera un grupo local con un parámetro de difeomorfismos ϕ_t en $I_{\varepsilon(p)} \times U(p)$.

Como X es compacto, la cubierta abierta $\{U(p_i); p_i \in X\}$ tiene una subcubierta finita $\{U(p_i); i = 1, \dots, k\}$

Sea $\varepsilon = \min \{ \varepsilon(p_1), \dots, \varepsilon(p_k) \}$, entonces podemos extender ϕ_t de un abierto U en X , o sea que ϕ_t está definido en $I_\varepsilon \times X$ que todavía es un grupo local, pero de aquí veremos a ϕ_t definido en $\mathbb{R} \times X$, con la ayuda del siguiente:

3.3.2 LEMA

Sea ξ un campo de vectores sobre una variedad X y sea (U, ϕ) el mas grande grupo local con un parametro de difeomorfismos de X^0 engendrado por ξ . Para todo $y \in X$, designamos por $] \alpha_y, \omega_y [$ al intervalo de \mathbb{R} , definido por

$$\mathbb{R} \times \{y\} \cap U =] \alpha_y, \omega_y [\times \{y\},$$

$$\text{y por } c_y^+ :] 0, \omega_y [\rightarrow X \quad (c_y^+ :] \alpha_y, 0 [\rightarrow X)$$

La curva integral $t \mapsto \phi_t(y)$ de ξ . Si la imagen de c_y^+ (c_y^-) es relativamente compacta se tiene que $\omega_y = +\infty$ ($\alpha_y = -\infty$).

DEMOSTRACION

Suponemos que la imagen de c_y^+ sea relativamente compacta (ver 0.8) y que ω_y sea finito. -

Sea z un punto de acumulacion de la curva c_y^+ para $t \rightarrow \omega_y$ y sea W una vecindad abierta de z , $\varepsilon > 0$ y sea $\psi :] -\varepsilon, \varepsilon [\times W \rightarrow X$ una aplicacion diferenciable con las propiedades

$$i) \quad t \mapsto \phi_t(z) \text{ es una curva integral de } \xi$$

$$ii) \quad \phi_T(z) = z$$

Sea T en el intervalo $] \omega_y - \varepsilon, \omega_y [$ tal que $\phi_T(y)$ en W . Se puede encontrar una vecindad abierta V de y tal que $\{T\} \times V$ este contenida en U , y $\phi_T(V)$ contenida en W .

Sea entonces $U' = U \cup]\omega_y - \varepsilon, \omega_y + \varepsilon[\times V$ se puede prolongar ϕ a un campo local (U', ϕ') planteando $\phi'(t, x) = \phi(t - \tau, \phi(\tau, x))$, $x \in V \wedge |t - \omega_y| < \varepsilon$ lo cual es absurdo, puesto que (U, ϕ) es maximal.

3.3.3 COROLARIO

un campo de Vectores con soporte compacto es completo.

DEMOSTRACION

Sea ξ un campo de Vectores en X y
 $SOP \xi = \{x \mid \xi(x) \neq 0\}$. Sabemos que la imagen continua de un compacto es compacta, entonces aplicando (3.3.1) tenemos que ξ es completo.

§.4

INTERPRETACION GEOMETRICA DE $[\xi, \eta]$

Se da una interpretación geométrica del producto interior $[\xi, \eta]$ con ξ y η dos campos de vectores en la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X . Para ella necesitamos un teorema, un corolario y dos lemas; y de 4.4 en adelante lo haremos.

4.1

TEOREMA:

Sea ϕ un difeomorfismo de X en X , si un campo de vectores ξ genera a un grupo local con un parámetro de difeomorfismos ϕ_t , entonces el campo de vectores $T\phi(\xi)$ genera a $\phi_0 \phi_t \phi^{-1}$ que además es un grupo local con un parámetro

DEMOSTRACION

1) $\phi_0 \phi_t \phi^{-1}$ es un grupo local con un parámetro puesto que:

i) $\phi_0 \phi_t \phi^{-1}$ es un difeomorfismo por ser composición de difeomorfismo

ii) como $\phi_{t+s} = \phi_t \circ \phi_s$, por ser ϕ_t grupo local con un parámetro, entonces $\phi_0 \phi_{t+s} \phi^{-1} = \phi_0 (\phi_t \circ \phi_s) \phi^{-1}$

$$= \phi_0 \phi_t \phi_0 \phi_s \phi^{-1}$$

Por lo tanto es un grupo local con un parámetro. -

2) Demostraremos que es el grupo local con un parámetro inducido por el campo de vectores $T\phi(\xi)$

Sea $p \in X$, arbitrario y $q = \phi^{-1}(p)$
 Como ϕ_t es el inducido por ξ , el vector $\xi_q \in T_q(X)$
 es tangente a la curva $\chi: t \mapsto \chi(t) \in X$, con
 $\chi(t) = \phi_t(q)$ y $q = \chi(0)$

$$\xi: q \longmapsto \xi_q \in T_q(X)$$

$$T\phi: \xi_q \in T_q(X) \longmapsto T\phi(\xi_q) \in T_{\phi(q)}(X) = T_p(X)$$

Ya que $q = \phi^{-1}(p)$. Se sigue que el vector

$$(T\phi(\xi))_p = T\phi(\xi_q) \in T_p(X) \text{ es tangente}$$

a la curva $y: t \mapsto y(t)$, con

$$y(t) = (\phi \circ \phi_t)(q) = (\phi \circ \phi_t \circ \phi^{-1})(p)$$

entonces por (0.5.1) es la única curva integral

Por lo tanto 1) y 2) hacen que $\phi \circ \phi_t \circ \phi^{-1}$ sea un grupo local con un parámetro inducido por el campo de vectores $T\phi(\xi)$.

4.2

COROLARIO:

Un campo de vectores ξ es invariante por ϕ , es decir $T\phi(\xi) = \xi$, si y solo si ϕ conmuta con ϕ_t

4.3.1 LEMA

Si $f(t, p)$ es una función en $I_\varepsilon \times X$, tal que $f(0, p) = 0 \forall p \in X$, entonces existe una función $g(t, p)$ en $I_\varepsilon \times X$ tal que $f(t, p) = t \cdot g(t, p)$, y además:

$$g(0, p) = \left. \frac{df(t, p)}{dt} \right|_{t=0} \quad \forall p \in X$$

Para la demostración es suficiente definir

$$g(t, p) = \int_0^1 \frac{df(t\alpha, p)}{d\alpha} d\alpha$$

y entonces

$$f(t, p) = \int_0^1 t \frac{df(t\alpha, p)}{d\alpha} d\alpha$$

4.3.2 LEMA

Sea ξ campo de vectores que genera a Φ_t grupo local con un parámetro. Para cualquier función $f \in C^\infty(X)$ existe una función $g_t(p) = g(t, p)$ tal que $f \circ \Phi_t = f + t \cdot g_t$ y $g_0 = \xi f$ en $C^\infty(X)$.

La función $g_t(p)$ está definida para cada punto fijo $p \in X$, en $|t| < \varepsilon$, para algún ε .

DEMOSTRACION

Considerese $f(t, p) = f(\Phi_t(p)) - f(p)$
 Aplicando (4.3.1) entonces:

$$f(\phi_t(p)) = f(p) + f(t, p)$$

$$(f \circ \phi_t)(p) = f(p) + t \cdot g_t(p)$$

o sea que $f \circ \phi_t = f + t \cdot g_t$

ahora

$$\begin{aligned} (\xi f)_p &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [f(\phi_t(p)) - f(p)] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} f(t, p) \text{ nuevamente} \\ \text{por (4.3.1)} &= \lim_{t \rightarrow 0} g_t(p) = g_0(p) \end{aligned}$$

4.4

PROPOSICION

Sean ξ y η campos de vectores en la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X , si ξ genera a un grupo local con un parámetro de difeomorfismos ϕ_t , entonces

$$[\xi, \eta] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\eta - T\phi_t(\eta)]$$

mas precisamente

$$[\xi, \eta]_p = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\eta_p - (T\phi_t(\eta))_p], p \in X$$

DEMOSTRACION

Dada una función $f \in C^\infty(X)$, por (4.3.2) seleccionamos una función g_t tal que $f \circ \phi_t = f + t \cdot g_t$ y $\xi f = g_0$.

Establecemos $p(t) = \phi_t^{-1}(p)$, entonces: por (0.7) tenemos que

$$(T\phi_t(\eta))_p f = (\eta(f \circ \phi_t))_{p(t)}$$

Ahora

$$(\eta(f \circ \phi_t))_{p(t)} = (\eta f)_{p(t)} + t(\eta g_t)_{p(t)}$$

O sea que

$$(T\phi_t(\eta))_p f = (\eta f)_{p(t)} + t(\eta g_t)_{p(t)}$$

muy bien. Entonces

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [(\eta - T\phi_t(\eta))_p f] &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [(\eta f)_p - (\eta f)_{p(t)}] - \lim_{t \rightarrow 0} (\eta g_t)_{p(t)} \\ &= \xi_p(\eta f) - \eta_p g_0 \\ &= \xi_p(\eta f) - \eta_p(\xi f) \\ &= [\xi, \eta]_p f \end{aligned}$$

4.5

COROLARIO

Sean ξ y η campos de vectores en X . Si ξ genera a un grupo local con un parámetro de diffeomorfismos ϕ_t , entonces

$$T\phi_a[\xi, \eta] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_a(\eta) - T\phi_{a+t}(\eta)] \quad \forall a \in I_\xi$$

DEMOSTRACION

Fijamos un valor a . Consideremos el campo de vectores $V = T\phi_a(\eta)$. Como $\phi_a \circ \phi_t = \phi_{a+t}$, tenemos, aplicando (4.2) que $T\phi_a \xi = \xi$, como $T\phi_a$ preserva el producto interior, entonces

$$T\phi_a[\xi, \eta] = [\xi, T\phi_a(\eta)] = [\xi, \nu]$$

Aplicando (4.4) tenemos

$$\begin{aligned} [\xi, \nu] &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\nu - T\phi_t(\nu)] \text{ substituyendo} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_a(\eta) - T\phi_t(T\phi_a(\eta))] \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_a(\eta) - (T\phi_t \circ T\phi_a)(\eta)] \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_a(\eta) - T\phi_{t+a}(\eta)] \end{aligned}$$

4.5.1 Nota

La conclusión de (4.5) puede escribirse

$$\left. \frac{dT\phi_t(\eta)}{dt} \right|_{t=a} = -T\phi_a[\xi, \eta]$$

ya que:

$$\begin{aligned} T\phi_a[\xi, \eta] &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_a(\eta) - T\phi_{a+t}(\eta)] \\ &= -\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [T\phi_{a+t}(\eta) - T\phi_a(\eta)] \\ &= -\left. \frac{dT\phi_t(\eta)}{dt} \right|_{t=a} \end{aligned}$$

4.6

COROLARIO

Sean ξ y η campos de vectores en la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -
 Variedad X , que genera los grupos locales con un
 parámetro ϕ_t y ψ_t respectivamente. Entonces
 $\forall z \in I_{\xi_\psi}$ y $t \in I_{\xi_\phi}$,

$$\phi_t \circ \psi_z = \psi_z \circ \phi_t \quad \text{si y solo si } [\xi, \eta] = 0$$

DEMOSTRACION

Si $\phi_t \circ \psi_z = \psi_z \circ \phi_t \quad \forall z, t$; η es invariante para
 cada ϕ_t , por lo tanto, aplicando (4.2) tenemos:
 $T\phi_t(\eta) = \eta$ y ahora aplicando (4.3) tenemos que:

$$[\xi, \eta] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\eta - T\phi_t(\eta)] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [\eta - \eta] = 0$$

Inversamente

Si $[\xi, \eta] = 0$, entonces por (4.5.1)

$$\frac{dT\phi_z(\eta)}{dt} = -T\phi_z[\xi, \eta] = 0 \quad \forall t$$

Por lo tanto $T\phi_z(\eta)$ es un vector constante
 $\forall p \in X$, así tenemos η es invariante para cada
 ϕ_t , entonces por (4.2) cada ψ_z conmuta con
 cada ϕ_t

2.5 CONDICIONES NESESARIAS Y SUFICIENTES PARA QUE UN GRUPO LOCAL CON UN PARAMETRO DEFINA UN CAMPO DE VECTORES DIFERENCIABLES

5.1 DEFINICION

Se dice que un campo de vectores ξ es diferenciable si $\forall f: U \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciable, la función

$$\xi f: U \rightarrow \mathbb{R}$$

$a \mapsto \xi f(a) = \xi_a f$ es diferenciable.

5.1.1 En el 2.2 vimos como un campo de vectores es inducido por un grupo con un parámetro, y en particular por un grupo local. Además en el 2.3 se desarrolla la propiedad de que dado un campo de vectores, existe un grupo local con un parámetro.

5.2 CONDICIONES

Hagamos un análisis. Tenemos de (4.5.1) que

$$\left(\frac{d T \phi_t(\eta)}{dt} \right) \Big|_{t=2} = - (T \phi_2 [\xi, \eta]) \Big|_{t=2}$$

Lo cual implica que este campo de vectores es diferenciable. Ahora nos toca analizar las condiciones de (4.5) que son:

- 1) dos Campos de Vectores ξ y η en la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X .
- 2) ξ genera a un grupo local con un parametro ϕ_t entonces, podemos hacer la siguiente proposición que por cierto es la más importante de este trabajo.

5.2.1 PROPOSICION

Sean ξ y η campos de vectores en la $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ -Variedad X . Y ϕ_t grupo local con un parametro generado por ξ .

ξ es diferenciable si y solo si $T\phi_t[\xi, \eta]$ existe

DEMOSTRACION

- 1) Sabemos que ξ es diferenciable. ϕ_t es diferenciable. Sea $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciable con $U \subset X$. La composición $\xi \circ f \circ \phi_t = (\xi \circ f) \circ \phi_t$ es diferenciable entonces

$$\frac{d(\xi \circ f \circ \phi_t)}{dt} \text{ existe, pero por (a)}_1$$

$$\frac{d(\xi \circ f \circ \phi_t)}{dt} = \left(\frac{dT\phi_t(\eta)}{dt} \right) f \quad \text{y por (4.5.1)}$$

$$\left(\frac{d T \phi_t(\eta)}{dt} \right) f = (T \phi_t[\xi, \eta]) f$$

2) Inversamente, sea que de (4.5.1)
con $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciable y UCX,

$$\left(T \phi_t[\xi, \eta] \right) f = \left(\frac{d T \phi_t(\eta)}{dt} \right) f = \frac{d \xi(f \circ \phi_t)}{dt} \quad (\text{por (0.7)})$$

entonces como f es diferenciable, ϕ_t también,

$$\frac{d \xi(f \circ \phi_t)}{dt} \text{ existe, Ademas}$$

$$\frac{d \xi(f \circ \phi_t)}{dt} = \frac{d(\xi \circ f \circ \phi_t)}{dt} = \frac{d(\xi \circ f)}{dt} \circ \phi_t$$

por lo tanto ξ es diferenciable

BIBLIOGRAFIA

1. Coddington, Earl A.
Introducción a las ecuaciones diferenciales ordinarias.
México, Cia. Editorial Continental S.A (CECSA), 1968
2. Lang, Serge
Differential Manifolds
Reading, Mass., Addison-Wesley Publishing Co.-Inc., 1972
3. Lang, Serge
Analysis II
Reading, Mass., Addison-Wesley Publishing Co.-Inc., 1969
4. Godbillon, Claude
Géométrie différentielle et mécanique analytique
Paris, Hermann Editeur, 1969
5. Kobayashi, Shoschichi & Nomizu, Katsumi
Foundations of Differential Geometry, Vol. 1
New York, Interscience-Wiley, 1963
6. Sternberg, Schlomo Z.
Lectures on differential geometry
Englewood Cliffs, N.J., Prentice-Hall Inc., 1964
7. Morales, BERNARDO
Notas de clase del curso "GEOMETRÍA DIFERENCIAL"
UNIVERSIDAD DEL VALLE de GUATEMALA.
segundo semestre, 1973.